

Induction : Haut-parleur et courants de Foucault

Prenez en note tout élément pouvant figurer dans un compte-rendu de TP : mesures, calculs d'incertitude, observations (schémas) et interprétations, méthodes expérimentales...

Améliorer mesure constante de couplage (Laser ?)

I. Mesure des coefficients de Thiele-Small d'un haut-parleur électro-dynamique

I.1. Introduction

Les calculs du cours ont montré que le haut-parleur électrodynamique se comporte du point de vue électrique comme la somme d'une impédance d'origine électrique \underline{Z}_e et d'une *impédance motionnelle* d'origine mécanique \underline{Z}_m :

$$\underline{Z} = \frac{e}{i} = \underline{Z}_e + \underline{Z}_m \quad \text{avec} \quad \underline{Z}_e = R_e + j\omega L_e \quad \text{et} \quad \underline{Z}_m = \frac{\ell^2 B^2}{\underline{Z}_{\text{meca}}}$$

Dans cette expression apparaît le *facteur de couplage électromécanique* (ou *facteur de force*) $B\ell$, ainsi qu'une *impédance mécanique* (qui relie la vitesse à la force),

$$\underline{Z}_{\text{meca}} = \alpha + \frac{1}{j\omega C_m} + jm\omega$$

où α est appelée *résistance mécanique* (coefficient de frottement fluide appliqué à l'équipage mobile), C_m est la *souplesse* des suspensions (l'inverse d'un coefficient de raideur de ressort), et m est la masse de l'équipage mobile.¹ **Les paramètres de Thiele et Small sont les 6 constantes intervenant dans cette impédance électrique : R_e , L_e , $B\ell$, α , C_m et m .** Dans la suite on propose un protocole pour mesurer ces 6 paramètres.

On peut récrire l'impédance motionnelle sous forme canonique en faisant apparaître un facteur de qualité Q_m et une fréquence de résonance f_s :

$$\underline{Z}_m = \frac{\ell^2 B^2}{\alpha} \frac{1}{1 + jQ_m \left(x - \frac{1}{x}\right)} \quad \text{avec} \quad Q_m = \frac{1}{\alpha} \sqrt{\frac{m}{C_m}}, \quad x = \frac{f}{f_s} \quad \text{et} \quad f_s = \frac{1}{2\pi \sqrt{mC_m}}.$$

I.2. Variations de l'impédance en fonction de la fréquence

• MANIP 1 : Résistance électrique R_e

Mesurer la résistance R_e avec un ohm-mètre. Est-ce conforme à la valeur indiquée ?

• MANIP 2 : Réponse en fréquence

- Réaliser un montage pour mesurer le module de l'impédance en fonction de la fréquence. Matériel : 1 haut-parleur, 1 GBF, 1 boîte de résistances variables, 2 multimètres. On placera une résistance R de l'ordre de 1 k Ω en série avec le haut-parleur, pour limiter le courant (et donc le volume sonore...) et le maintenir à peu près constant lorsqu'on fait varier la fréquence^a.
- Relever les valeurs de tension efficace et de courant efficace pour des fréquences variant sur une échelle logarithmique entre 10 Hz et 20000 Hz. Tracer la courbe de $|\underline{Z}|$ en fonction de la fréquence, et mesurer la fréquence de résonance f_s .

Attention : la résonance étant très aigüe, on prendra de nombreuses mesures au voisinage de f_s .

^a. On transforme ainsi le GBF en générateur de courant, donc l'impédance se lit presque directement sur les variations de tension.

¹. En réalité on doit prendre en compte aussi l'interaction avec l'air qui se traduit par une *impédance de rayonnement* qui s'ajoute à $\underline{Z}_{\text{meca}}$. Cela se traduit essentiellement d'une part par une masse effective m' supérieure à la masse réelle m , d'autre part par une résistance mécanique additionnelle proportionnelle à la surface de la membrane et que l'on ne prend en compte qu'au voisinage de la résonance.

• **MANIP 3 : Mesure de l'inductance propre L_e**

D'après l'étude théorique, on remarque qu'à haute fréquence, on a $|\underline{Z}| \approx |\underline{Z}_e| = \sqrt{R_e^2 + L_e^2 \omega^2}$.

À partir des mesures précédentes, effectuer une régression linéaire permettant de déterminer L_e .

Pour obtenir la masse m de l'équipage mobile, on la modifie en accolant une masse additionnelle m_{add} à l'enveloppe. Cela provoque une modification de la fréquence de résonance, qui devient

$$f'_s = \frac{1}{2\pi} \frac{1}{\sqrt{(m + m_{\text{add}})C_m}}$$

• **MANIP 4 : Mesure de la masse m à l'aide d'une masse additionnelle**

- Coller délicatement une masse connue m_{add} de patafix^a au milieu de l'enveloppe, en prenant soin de ne pas la déformer.

Remarque : prendre m_{add} du même ordre de grandeur que m (~ 5 g).

- Mesurer la nouvelle fréquence de résonance.
- En déduire m , puis C_m .

a. S'il est difficile de la coller sans forcer, on utilisera du scotch.

Pour mesurer le facteur de force $B\ell$, on ajoute un objet non métallique posé sur l'enveloppe (après avoir ôté m_{add}), et on augmente le courant jusqu'à atteindre un niveau permettant de soulever la masse posée². Lorsqu'on atteint ce seuil, l'accélération maximale de la membrane compense celle de la pesanteur :

$$\omega V_{\text{max}} = g.$$

On se place à basse fréquence, de sorte que $\underline{Z}_e \approx R_e$. L'équation électrique en RSF s'écrit alors $\underline{e} = R_e \underline{i} - B\ell v$, ce qui donne en valeurs maximales :

$$E_{\text{max}} = R_e I_{\text{max}} - B\ell V_{\text{max}} \quad \text{avec} \quad V_{\text{max}} = \frac{g}{2\pi f} \quad \Rightarrow \quad B\ell = \frac{R_e I_{\text{max}} - E_{\text{max}}}{V_{\text{max}}} = \frac{2\sqrt{2}\pi f}{g} (R_e I_{\text{eff}} - E_{\text{eff}}).$$

La dernière égalité permet d'accéder à $B\ell$ directement par la mesure des valeurs efficaces obtenues aux multimètres.

Q1. À quelle fréquence est-il préférable de travailler pour effectuer cette mesure ? Vérifier que l'on a bien $\underline{Z}_e \approx R_e$.

• **MANIP 5 : Mesure du facteur de force $B\ell$**

- Poser un bouchon en plastique ou un jeton (de supermarché ou de casino...) au centre de la membrane.
- Mesurer les valeurs efficaces de la tension E_{eff} aux bornes du haut-parleur et du courant I_{eff} qui le traverse lorsque l'amplitude seuil est atteinte pour laquelle le bouchon se met à vibrer.
- En déduire la valeur de $B\ell$.

Q2. Grâce à la valeur de $|\underline{Z}|$ à la résonance, en déduire la valeur de α .

2. Il est nécessaire de réduire R à quelques dizaines d'ohms pour atteindre un courant suffisant.

II. Mesure de la conductivité d'un métal via le freinage par courants de Foucault

On lâche un aimant de masse m de forme cylindrique dans un tube métallique en cuivre ou en aluminium. En modélisant l'aimant par un dipôle magnétique de moment $\vec{\mu}$, des calculs théoriques (accessibles en SPE) montrent que l'effet de la dissipation des courants de Foucault se traduit par une force de frottement fluide additionnelle de coefficient α . On obtient donc par le PFD l'équation différentielle suivante (avec un axe vertical ascendant) :

$$\frac{dv}{dt} + \frac{v}{\tau} = -g \quad \text{avec} \quad v = \dot{z} \quad \text{et} \quad \tau = \frac{m}{\alpha} = \frac{1024m}{45e\sigma} \left(\frac{R^2}{\mu_0\mu} \right)^2,$$

où σ est la conductivité du métal, e l'épaisseur du tube, et R le rayon moyen du tube. L'aimant atteint donc une vitesse limite $v_\ell = -g\tau$ au bout de quelques τ .

• MANIP 6 : Mesure de la conductivité du métal

- À l'aide d'un teslamètre, mesurer le champ magnétique au contact de l'aimant. En déduire une évaluation du moment dipolaire μ de l'aimant.
- Mesurer la vitesse limite de chute v_ℓ . En déduire la conductivité du métal. Comparer avec les autres groupes.

• MANIP 7 : Vérification de la loi en R^4

- En utilisant des tubes de rayons différents et de même matière, vérifier la dépendance en R^4 du temps caractéristique.