

# ÉLECTRICITÉ

d'après Banque PT 2015

## I. Extraction du signal de position d'un capteur à condensateur double

- $\underline{u} = U e^{j(\omega t + \varphi)}$ , avec  $j^2 = -1$ . On pose  $\underline{U} = U e^{j\varphi}$ .
- Les condensateurs sont en série et les résistances aussi, donc on peut appliquer la relation du pont diviseur de tension pour chacune des branches :

$$\underline{u} = \underline{e} \left( \frac{\frac{1}{j\omega C_2}}{\frac{1}{j\omega C_1} + \frac{1}{j\omega C_2}} - \frac{R}{R + R} \right) \quad \text{d'où} \quad \underline{U} = E \left( \frac{C_1}{C_1 + C_2} - \frac{1}{2} \right) = E \left( \frac{1}{2} - \frac{C_2}{C_1 + C_2} \right)$$

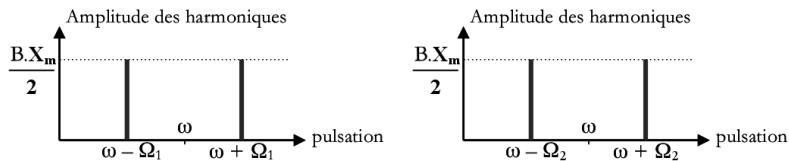
- On en déduit  $\underline{U} = E \frac{x}{L}$ . D'où  $U = E \frac{|x|}{L}$ .
- On obtient  $\sigma_U = \frac{E}{L}$ . Cette sensibilité est indépendante de  $x$ , donc cela permet d'avoir une amplitude de signal de tension qui **reproduit fidèlement** (linéairement) l'amplitude de mouvement oscillatoire capté.
- On a  $\varphi = \arg(\underline{U})$  donc  $\varphi = \arg(x) = 0$  si  $x > 0$  ou  $\pi [2\pi]$  si  $x < 0$ .  
Ainsi, l'argument indique de façon binaire le signe de  $x$ .

## II. Analyse des signaux par oscilloscope

- On a donc  $\Omega_i \ll \omega$  (avec  $i = 1, 2$ ). On linéarise le produit :

a)  $u(t) = \frac{B X_m}{2} (\cos((\omega - \Omega_1)t) + \cos((\omega + \Omega_1)t))$  et b)  $u(t) = -\frac{B X_m}{2} (\cos((\omega - \Omega_2)t) + \cos((\omega + \Omega_2)t))$

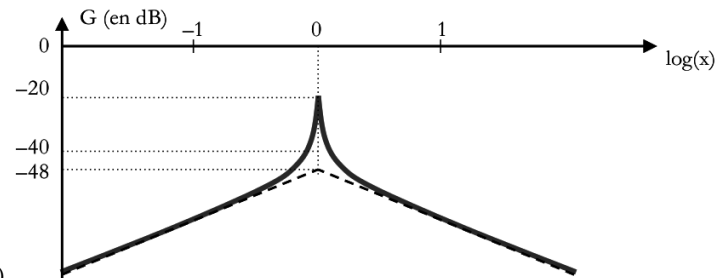
Les deux spectres en amplitude sont identiques :



- Fréquence « électrique » :  
On compte environ 40 périodes rapides en 0,1 s donc  $f_e = \frac{40}{0,1} = 400 \text{ Hz}$ .  
Fréquences mécaniques :  
En a) on observe une période pendant 0,1 s donc  $f_{m1} = \frac{1}{0,1} = 10 \text{ Hz}$ .  
En b) on observe à peu près 2,5 périodes pendant 0,1 s donc  $f_{m2} = \frac{2,5}{0,1} = 25 \text{ Hz}$ .
- On en déduit  $\Omega_1 = 2\pi f_{m1} = 62 \text{ rad.s}^{-1}$ , et  $\Omega_2 = 2\pi f_{m2} = 1,6 \times 10^2 \text{ rad.s}^{-1}$ .

## III. Conditionnement des signaux par oscillateur

9. a)  $G_{\text{dB}} \underset{x \rightarrow 0}{\sim} 20 \log \frac{A_0}{Q} + 20 \log x$  et  $G_{\text{dB}} \underset{x \rightarrow \infty}{\sim} 20 \log \frac{A_0}{Q} - 20 \log x$ .



- b)
- c) Il s'agit d'un filtre passse-bande. Le gain  $G(x) = \frac{A_0}{\sqrt{1+Q^2(x-\frac{1}{2})^2}}$  est maximal pour  $x = 1$  donc il s'agit d'une résonance en  $x = 1$ . On a  $H(x = 1) = A_0 > 0$  donc  $u_1$  et  $u_2$  sont en phase, le déphasage est nul.
- d) Soient  $x_1$  et  $x_2$  les fréquences (réduites) de coupure, avec  $x_2 > x_1$ . Elles vérifient  $G(x_{1,2}) = \frac{A_0}{\sqrt{2}}$  donc

$$Q^2 \left( x - \frac{1}{x} \right)^2 = 1 \Leftrightarrow Q \left( x - \frac{1}{x} \right) = \pm 1 \Leftrightarrow x^2 \mp \frac{x}{Q} - 1 = 0 \Rightarrow x_{1,2} = \mp \frac{1}{2Q} + \sqrt{\frac{1}{4Q^2} + 1}$$

On en déduit la largeur de la bande passante :  $\Delta x = x_2 - x_1 = \frac{1}{Q} = 4,0 \times 10^{-2}$ .

- e) Par le pont diviseur de tension nous obtenir en Régime Sinusoidal Forcé (RSF) :

$$\underline{H} = \frac{1}{1 + R_0 \left( \frac{1}{R} + \frac{1}{j\omega L} + j\omega C \right)} = \frac{1}{1 + \frac{R_0}{R} + jR_0 \sqrt{\frac{C}{L}} \left( x - \frac{1}{x} \right)} = \frac{A_0}{1 + jQ \left( x - \frac{1}{x} \right)}$$

avec  $x = \frac{\omega}{\omega_0}$ ,  $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ ,  $A_0 = \left( 1 + \frac{R_0}{R} \right)^{-1}$  et  $Q = R_0 \left( 1 + \frac{R_0}{R} \right)^{-1} \sqrt{\frac{C}{L}}$ .

- a) Comme  $i_- = 0$ , les résistances  $R_1$  et  $R_2$  sont en série. Le potentiel  $v_-$  s'obtient donc par le pont diviseur de tension. Comme  $u_2 = v_+ = v_- = \frac{R_1}{R_1 + R_2} u_3$ , donc  $G = \frac{u_3}{u_2} = 1 + \frac{R_2}{R_1}$ .
  - b) Comme la fonction de transfert est réelle et positive, on obtient  $K = |G| = G = 1 + \frac{R_2}{R_1}$ .
11. a) En RSF, on obtient  $u_3 = K u_2 = K H u_1 = K H u_3$  d'où

$$\left( jx + Q(jx)^2 + Q \right) u_3 = K A_0 jx u_3 \Leftrightarrow \frac{1}{\omega_0^2} \frac{d^2 u_3}{dt^2} + \frac{1 - K A_0}{\omega_0 Q} \frac{du_3}{dt} + u_3 = 0$$

- b) Il s'agit d'une équation différentielle linéaire d'ordre 2 à coefficients constants sans second membre. L'oscillateur se trouve en régime harmonique si le terme d'ordre 1 est nul, c'est-à-dire si  $K A_0 = 1$  :  
 $\ddot{u}_3 + \omega_0^2 u_3 = 0$ . La pulsation des oscillations est  $\omega_0$ , donc  $f_0 = \frac{1}{2\pi \sqrt{LC}}$ .  
Remarque : on retrouve ce critère sur l'équation en complexe ci-dessus après simplification par  $u_3$ .

12. a)  $f_{\text{osc}} = \frac{D}{\sqrt{C_0(1-\frac{x}{\ell})}} \approx \frac{D}{\sqrt{C_0}} \left( 1 + \frac{x}{2\ell} \right)$  d'où  $f_{\text{osc}} = ax + b$  avec  $a = \frac{f_{\text{or}}}{2\ell}$  et  $b = f_{\text{or}} = \frac{D}{\sqrt{C_0}}$ .

b) D'où  $\Delta f = f_{\text{osc}} - f_{\text{or}} = \frac{f_{\text{or}}}{2\ell} x$  et donc  $x_{\text{min}} = \frac{2\ell \Delta f_{\text{min}}}{f_{\text{or}}} = 1,9 \times 10^{-4} \text{ m} \approx 0,2 \text{ mm}$ .